



[™] <u>8888</u> [™] <u>8888</u> [™] <u>8888</u> [™] <u>8888</u>	PV 0.0.00 SV 0.0.00 00 0 0 0 0 0 0 0 0 00 0 0 0 0 0 0 0		FV 8.8.8.8 SV 8.8.8.8 m 50 (2000) (2000) (2000) m 50 (2000) (2000) (2000) m 50 (2000) (2000) (2000) m 50 (2000) (2000) (2000) m 50 (2000) (2000) (2000) (2000) m 50 (2000)	
48×48	96×96	48×96	72×72	96×48

2 1 注意事項

<u>你</u>警告

- 1. 注意! 感電危險!
- 2. 控制器送電後請勿觸摸AC電源接線端子,以免遭受電擊!
- 3. 在實施控制器電源配線時,請先確定電源是關閉的!
- 4. 使用本產品前,請先認真閱讀說明書,在理解內容基礎上的正確使用方式。
- 5. 本產品可使用在產業設備,工作母機,計測儀器,請勿使用在與生命相關的醫 療儀器上
- 6. 為了溫度控制器故障時也能保障安全,請設置另外的警報系統或安全措施。

▲ 注意

- 1. 控制器送電前請先確認AC電源裝配腳位置是否正確,否則送電後可能造成控制 器嚴重損壞。
- 2. 送電前請先確認電源電壓與控制器的規格〈AC 85~265V或DC 24V〉是否相符 否則送電後可能造成控制器嚴重損壞。

2 基本功能設定

8588

SV

2.1 設定INPUT

-			
1.	pv <i>8.825</i> sv <i>8.880</i>	送電後顯示畫面。	2. PV アレーアレー 按 SET 2#+ < 鍵3秒 進入 第三層顯示'INPT",下方顯示 SV 8/2/2 目前INPT值。
3.	PV INPE sv <u>P2</u>	按 < 移位鍵,下方文字閃爍 並選擇位數。	4. PV 10月日 按▲鍵、V鍵調整輸入 SV 月日、人 類別。
5.	ev infe sv PE1	按 SET 鍵寫入新INPT值。此 範例為修改K2型熱電偶至 PT1(白金測溫電阻體)。	欲切换熱電偶、白金測溫電阻體、綠性類比信號時、需作內 部Jumper位置調整,線性類比信號也需重新校正。
2.	2 設定SV值		
1.	pv <i>8825</i> sv <i>8886</i>	送電後顯示畫面。	2. PV <i>月月25</i> 按 < 鍵数字開始閃動・並選 sv 0000℃ 擇位数。
3.	pv <i>8825</i> sv <i>0 450</i>	按 🔨 鍵、 💙 鍵調整設定 值。	4. PV 8825 按 SET 耀,寫入新設定值。 SV 8/158
2.3	3 RUN/STOP 模	式選擇	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
1.	PV 8825 SV 8150	送電後顯示畫面。	2. PV 2月25 SV 5と62 按 SET 键切换至顯示 "R_S"。
3.	PV 8785 SV 5808	按 < 罐,下方文字閃爍。	4. PV 8725 按▲鍵、V鏈選擇 sv 87600 RUN/STOP模式。
5.	^{pv} 8795 sv 8780	按 SET 鍵寫入新R_S值。	在STOP模式時,控制器會關閉輸出與警報功能。
2.4	4 開啟自動演算	ſ	
1.	∾ <i>8825</i> sv <i>8850</i>	送電後顯示畫面。	2. PV <i>月上一</i> 按 SET 键切换至顯示"AT"。 SV <i>DFF</i>
3.	pv AE sv off	按 < 鍵,文字開始閃動。	 4. PV RE 按入鍵、V鍵選擇是否 SV 000- 執行自動演算。
5.	pv BAES sv Bon	按 SET 鍵寫入新設定值。	自動演算開始後。AT LED 控號會亮起並輸出100%。經過 數個週期的震盪後即可獲得新的PID值,並準確制,演算 完成後AT燈號會自動熄滅。
2.	5 設定PID 值	\supset	
1.	pv 8825 sv 8888	送電後顯示畫面。	2. PV 27 按 SET 雜3秒 · 進入第二層後 SV 27 30 顯示 P1 * 下方顯示目前P1值。
3.	pv <i>8938</i> sv <i>8030</i> :	按 < 鏈,下方數字閃爍並選 擇位數。	4. PV 月11 按入鍵、♥鍵調整P1 SV 05000、 值。
5.	pv <i>8888</i>	按 SET 鍵寫入新P1值。	依照相同的方法,去設定積分值(l1)和微分值(D1)。

- 3. 請確認配線是否接到正確用途〈Input, Output〉的端子。 4. 請選用適合M3螺絲的壓接端子,如下圖所示:
- 螺絲鎖緊扭矩:0.4 N.m (4 kgf.cm)
- 5. 請勿將控制器安裝於易受高週波干擾、腐蝕性氣體及高溫高濕處 〈正常工作環境:0~50°C,20~90%RH〉。
- 6. 為避免受到雜訊干擾, 感測器配線請遠離動力電源線及負載電源線
- 熱電偶〈Thermocouple〉引線延長時,請配合該熱電偶的種類,使用補償導線
- 8. 白金測溫電阻體(RTD)引線延長時,請選用阻抗值較小者,三線間請使用相
- 2.6 設定ON/OFF 控制

同線材。

1.	PV <i>8825</i> sv <i>8850</i>	送電後顯示畫面。	2. PV 月 17 按 SET 键3秒,進入第二層後 SV 8月30 顯示"P1"下方顯示目前P1值。
3.	pv P sv 0030	按 < 鍵,下方文字閃爍並選 擇位數。	4. PV 月77 按√鍵P1=0.0° SV 00000
5.	pv // sv <i>8800</i>	按 SET 鍵寫入新P1值。	6. PV <i>H951</i> 按 SET 罐切换至顯示 SV 8888 "HYS1"。
7.	∾ <i>8951</i> sv <i>883£</i>	按	8. PV <i>H951</i> 按▲键、V键調整HYS1 SV <i>日子的</i> ^{值。}
9.	pv <i>H957</i> sv <i>8870</i>	按 SET 望寫入新HYS1值。	加熱模式_公式: PV ≥ (SV + HYS1) → OUT1 OFF PV ≤ (SV - HYS1) → OUT1 ON 冷卻模式_公式: PV ≥ (SV + HYS1) → OUT1 ON PV ≤ (SV - HYS1) → OUT1 OFF

2.7 設定警報模式

1.	pv <i>8825</i> sv <i>8880</i>	送電後顯示畫面。	2.	ev infe sv ggg	按 SET 键+ < 键3秒,進入 第三層顯示"INPT"下方顯示目 前INPT值。
3.	™ ALA I sv BER I	按 SET 鍵切換至顯示 "ALD1"。	4.	™ ALAI sv alekje	按 < 鍵,下方數字閃爍並選 擇位數。
5.	∾ ALAT sv BELD	按 <u> </u> 鍵、 💟 鍵調整設定 值。	6.	™ ALA I SV dELO	按 SET 鍵寫入新ALD1值。

2.8 設定警報值

1.	pv <i>8825</i> sv <i>8880</i>	送電後顯示畫面。	2.	₽V <i>AL IH</i> sv	按 set 鍵切換至顯示 "AL1H"。
3.	∾ <i>REIH</i> sv <i>0000</i>	按 < 鍵,下方數字閃爍並選 擇位數。	4.	₽V <i>ACIH</i> sv <i>0020</i>	按 <u>入</u> 鍵、 💟 鍵調整AL1H 值。
5.	₽V <i>AL IH</i> sv	按 SET 鍵寫入新AL1H值。			

2.9 手動模式選擇

_			_		
-	pv <i>8825</i> sv <i>8850</i>	送電後顯示畫面。	2.	∾ <i>R</i> sv <i>RUEo</i>	按 SET 鍵切換至顯示 "A_M"。
-	pv R_2 sv RUED	按 < 鍵,下方文字閃爍。	4.	PV R_C	按 <u>a</u> 鍵、 <u>V</u> 鍵選擇 MMAN模式。
-	pv <u>82</u> sv <u>2280</u>	按SET鍵寫入MMAN模式。	6.	₽V 2000 SV 8450	按 SET 鍵切換至顯示 "MOUT"。
-	₽V <i>8825</i> sv <i>8950</i> :	按 < 鍵,下方文字閃爍並選 擇位數。	8.	₽V <i>8825</i> sv <i>3000</i>	按 <u>入</u> 鍵、 💟 鍵調整設定 值。
-	PV 2000 SV 1000	按SET鍵寫入新設定值。	當訪	◎手動模式且MOUT=1 ◎手動模式且MOUT=2	100.0,output=100.0 %連續輸出。 20.0,output=20.0 %連續輸出。

■ 3 各階層參數流程說明

(3.1 參數結構)

控制器為一原生雙迴路的控制器, Level 1~ Level 4 的參數群 為LOOP 型態,會有兩份同時存在於LOOP1 和LOOP2, Level 5 的參數群非LOOP 型態為獨立的群組,聯結至LOOP1 或LOOP2的Level 4,參數結構圖請見圖下



- ______ 進入 LEVEL 2 後按 SET 鍵開始搜尋參數 LOCK

- 8. LEVEL 3 跳回 LEVEL 2



※: 60 秒內未按任何鍵,自動回到 LEVEL 1 (用戶層),顯示 PV/SV



1111 1000 0001 0101 0110 其他值

LOCK

0000



3.4 LOCK 可進出層別表

LOCK 提供了參數保護功能,可避免第一線的操作者誤觸或修改到重要參數。 反之,當參數無法修改的時候,請確認LOCK 的設定值是在那一個LEVEL 層別再做變更。

		LEVEL			
Level_1 USER 層	Level_2 PID 層	Level_3 INPUT 層	Level_4 SET 層	Level_5 QC 層	記明
O	O	٥	Х	Х	Level1, Level2, Level3 所有參數皆可修改 (出廠預設值)
O	O	Х	O	Х	Level1, Level2, evel4 所有參數皆可修改
O	O	Х	Х	O	Level1, Level2, Level5 所有參數皆可修改
O	O	Х	Х	Х	僅可修改 SV, LOOP, R_S, A_M, LOCK
O	O	Х	Х	Х	僅可修改 LOCK
0	O	Х	Х	Х	僅可修改 Level1, LOCK 的參數
0	O	O	Х	Х	跳躍至其他階層後,LOCK 自動恢復為 0000

◎:可進入 X:不可進入



※: 60 秒內未按任何鍵,自動回到 LEVEL 1 (用戶層),顯示 PV/SV

3.7 Level 3 (INPUT)參數顯示圖



HYA1	🖌 мос	L V.OH				
ĩ	Ĩ					
	」 <u></u>	, 自動回到 I EVEL 1 (用戶層),顯示 PV/SV			
			/ m// 2			
(3.9 Level 5 (QC)	參數顯示圖					
Level 5						
按SET 鍵	AO.HI ⊥	₩_MD		D013 ↓		
▼ HZ 電源頻本	● AOCL 再傳送輸出低點校正	▼ RMAP 暫存器映射	♥ D04 通用暫存器	▼ D14 通用暫存器		
PRTO 通訊協定	AOCH 再傳送輸出高點校正	OPSL 道路硬體分配	D05 通用暫存器	D15 通用暫存器		
FOMA 通訊位元	CTRT reserve	POTM 開機後輸出延運時間	D06 通用暫存器	D16 通用暫存器		
IDNO 通訊機號	D1SL LOOP1數位輸入功能選擇	PTMD 程式時間格式	D07 通用暫存器	D17 通用暫存器		
BAUD 通訊速率	D2SL LOOP2數位輸入功能選擇	PVST 程式執行起始位置	D08 通用暫存器	D18 通用暫存器		
RPDT 通訊回應延遲時間	可程式遙控操作	REPT 程式重複執行次數	D09 通用暫存器	D19 通用暫存器		
AOEN 再傳送功能致能	CJSL 冷接點模式 選擇	POWF 程式執行電源失敗處理	D10 通用暫存器	D20 通用暫存器		
AOSL 再傳送信號源選擇	CJMN 手動冷接點溫度設定	D01 通用暫存器	D11 通用暫存器	¥ HZ ≌		
AO.LO 再傳送跟幅下跟	CJTC 冷接點溫皮顯示	D02 通用暫存器	D12 通用暫存器			
AO.HI 再傳送跟幅上跟	W_MD 記憶糖(EEPROM)保護	D03 通用暫存器	D13 通用暫存器			
¥ AOCL ≍	¥ RMAP ≍		♥ D014 ⇒			
	 ※ · 60 秒內未按任何錢 	。 自動回到IEVEL1(田戶M	」 圖),顯示 PV/SV			

PV.OS

PV.OH

V補償(倍率調整

MLNB

COMP

人工線性化比較量

OFFS

人工線性化偏移量

¥ INPT ∽

3.8 Level 4 (SET)参	3.8 Level 4 (SET)參數顯示圖						
Level 4	RH.TC	SET6					
SV.TY	RH.PO	SET7					
設定值來源選擇	除濕功率	特殊功能設定7					
OU.TY	RH.TM	SET8					
輸出驅動模式選擇	除濕時間	特殊功能設定8					
PMAC	PR.SV	SET9					
閘門位置自動校正	reserve	特殊功能設定9					
FKSL A/M鍵功能選擇	HBOP HBA斷線 輸出量設定值	SETA 特殊功能設定A					
BIAS	SET1 特殊功能設定1	SETB 特殊功能設定B					
TP_K	SET2	SETC					
reserve	特殊功能設定2	特殊功能設定C					
TMSL 24小時定時器 模式選擇	SET3 特殊功能設定3	SETD 特殊功能設定D					
MVRT	SET4	SETE					
馬達開門運轉時間	特殊功能設定4	特殊功能設定E					
HYSM	SET5	SETF					
馬達開門遅滞調整	特殊功能設定5	特殊功能設定F					
RH.TC	SET6	¥ sv.ty					
降潮温度	特殊功能設定6	≲					
♥ RH.PO	♦ SET7						
※: 60 秒內未按	任何鍵,自動回到 LEVEL 1 (用戶層)	,顯示 PV/SV					



* :	60 秒內未按任何鍵,	自動回到 LEVEL	.1(用戶層),	顯示 PV/S

							0	隠藏	WAIT			0	隠藏	MV.SE
			-	SET4_1	1	顯示	WAIT		SET9_1	1	顯示	MV.SF		
					0	隠藏	DTM1 DTM2 DTM3 DTM4			0	隠藏	RC.TI		
		参割	以急渡	以線不設正衣	0000	SET4_2	1	顯示	DTM1 DTM2 DTM3 DTM4	0000	SET9_2	1	顯示	RC.TI
					2002	0574.0	0	隠藏	DT.ST	2002	0570.0	0	隠藏	UNIT
						SE14_3	1	顯示	DT.ST		SE19_3	1	顯示	UNIT
			00	0.0		0574.4	0	隱藏	PV1 PV2		CETO 4	0	隠藏	OUTM
		/ ž	568			SE14_4	1	顯示	PV1 PV2		SE19_4	1	顯示	OUTM
							0	隱藏	reserve			0	隠藏	SV.OS
		14	7 9 8	q[q]		SET5_1	1	顯示	reserve		SEIA_1	1	顯示	SV.OS
		0				0575.0	0	隱藏	MOLH MOLL		CETA 2	0	隠藏	PV.OS PV.OH
			, J .	↓ ↓	0000	SE15_2	1	顯示	MOLH MOLL	0000	SEIA_2	1	顯示	PV.OS PV.OH
		SET1 4	3	2 1	0.0.0.0	0575.0	0	隱藏	reserve	0000	CETA 2	0	隠藏	MLNB COMP OFFS
						SE15_3	1	顯示	reserve		SEIA_3	1	顯示	MLNB COMP OFFS
						SETE 4	0	隱藏	SOLH SOLL		SETA 4	0	隠藏	關閉 Super SV 功能
						3612_4	1	顯示	SOLH SOLL		SEIA_4	1	顯示	開啟 Super SV 功能
		0	隱藏	HBCU HBSV HBTM HBOP			0	隱藏	COUT		0570 4	0	隠藏	OU.TY
	SET1_1	1	顯示	HBCU HBSV HBTM HBOP	5888	SE16_1	1	顯示	COUT		SEIB_1	1	顯示	OU.TY
	0574 0	ET1_2 0 隠藏 1 顯示	隱藏	AL1H AL1L		OFTE 2	0	0 隠藏 AT.VL SS.PO		SETB 2	0	隠藏	reserve	
0000	SET1_2		顯示	AL1H AL1L		SE10_2	1	顯示	AT.VL SS.PO	0000	0210_2	1	顯示	reserve
0.0.0.0	OFT4 2	ET1_3 0 隠藏 1 顯示	隱藏	AL2H AL2L		SET6_3	0	隱藏	OPSF RC.TO		SETB_3	0	隠藏	FKSL
	SETT_3		顯示	AL2H AL2L			1	顯示	OPSF RC.TO			1	顯示	FKSL
	SET1 4	0	0 隠藏 AL3H AL3L		SET6 4	0	隱藏	LOOP L2.SV MOLH		SETR 4	0	隠藏	BASE TP_K	
	0211_4	1	顯示	AL3H AL3L		0210_1	1	顯示	LOOP L2.SV MOLH		0210_1	1	顯示	BASE TP_K
	0573.4	0) 隠藏 SV1 SV2		0577.4	0	隱藏	AN.LO AN.HI DP		SETC 1	0	隠藏	TMSL	
	SE12_1	2_1 1 顯示	顯示	SV1 SV2		SEI/_I	1	顯示	AN.LO AN.HI DP	SE	3610_1	1	顯示	TMSL
	SET2 2	0	隱藏	SV3 SV4		SETT 2	0	隱藏	HI.RA LO.RA		SETC 2	0	隠藏	MVRT HYSM
0000	SE12_2	1	顯示	SV3 SV4	0000	SE17_2	1	顯示	HI.RA LO.RA	0000	3610_2	1	顯示	MVRT HYSM
0000	SET2 3	0	隱藏	TIM	0000	SET7 2	0	隱藏	LSPL USPL		SETC 3	0	隠藏	RH.TC RH.PO RH.TM
	0212_0	1	顯示	TIM		3617_3	1	顯示	LSPL USPL		02.00_0	1	顯示	RH.TC RH.PO RH.TM
	SET2 4	0	隱藏	(CNT→ LOOP1) (PW→ LOOP2)		SET7 4	0	隱藏	ALD1 ALT1 HYA1 SEA1		SETC 4	0	隠藏	PR.SV
	0212_1	1	顯示	(CNT→ LOOP1) (PW→ LOOP2)		0211_1	1	顯示	ALD1 ALT1 HYA1 SEA1			1	顯示	PR.SV
	0572.4	0	隱藏	CUTM ONTM OFTM		0570.4	0	隱藏	ALD2 ALT2 HYA2 SEA2		SETD 1	0	隠藏	PRTO FOMA IDNO BAUD RPDT
	SE13_1	1	顯示	CUTM ONTM OFTM		SE18_1	1	顯示	ALD2 ALT2 HYA2 SEA2		SEID_I	1	顯示	PRTO FOMA IDNO BAUD RPDT
	SET2 2	0	隱藏	A_M MOUT		CETO O	0	隱藏	ALD3 ALT3 HYA3 SEA3		SETD 2	0	隠藏	AOEN AOSL AO.LO AO.HI AOCL AOCH
0000	SE13_2	1 顯示	A_M MOUT	0000	SE10_2	1	顯示	ALD3 ALT3 HYA3 SEA3	0000	JEID_Z	1	顯示	AOEN AOSL AO.LO AO.HI AOCL AOCH	
0.0.0.0	SET3 3	0	隱藏	AT	0.0.0.0	SET8 3	0	隱藏	MOCL MOCH		SETD 3	0	隠藏	CTRT D1SL D2SL
	0213_3	1	顯示	AT		0210_3	1	顯示	MOCL MOCH		SEID_3	1	顯示	CTRT D1SL D2SL
	SET3 4	0	隱藏	R_S		SET8 4	0	隱藏	SOCL SOCH	SET	SETD 4	0	隠藏	REMO
	3210_4	1 顯示		R_S		0210_4	1	顯示	SOCL SOCH		52.15_*	1	顯示	REMO

	OFTE 4	0	隱藏	CJSL CJMN CJTC W_MD RMAP OPSL POTM					
	SEIE_I	1	顯示	CJSL CJMN CJTC W_MD RMAP OPSL POTM					
	SETE 2	0	隱藏	D01 D02 D03 D04 D05 D06 D07 D08 D09 D10 D11 D12 D13 D14 D15 D16 D17 D18 D19 D20					
<i>5888</i>	JEIL_2	1	顯示	001 D02 D03 D04 D05 D06 D07 D08 D09 D10 D11 D12 D13 D14 D15 D16 D17 D18 D19 D20					
	OFTE 2	0	隱藏	reserve					
	SEIE_S	1	顯示	reserve					
	OFTE A	0	隱藏	RAMP					
	SEIE_4	1	顯示	RAMP					
	SETE 1	0	馬達閥控制	测時 close 端繼電器使用 b 接點出力					
	SEIF_I	1	馬達閥控制時 close 端繼電器使用 a 接點出力						
	X SETE 2	0	輸入信號	ll常狀態時 MOUT = SS.PO,顯示參數 MOUT					
0000	% 3EIF_2	1	輸入信號	¥常狀態時 MOUT = 0,顯示參數 MOUT					
0000	0575.0	0	關閉 PV 延	經顯示功能					
	SEIF_3	1	開啟PV到	遲顯示功能					
	0575 4	0	關閉輸入(冒號手動線性化功能					
	SEIF_4	1	開啟輸入(開啟輸入信號手動線性化功能					

※ SETF_2 出廠預設值為 1,當 PV 顯示描誤訊息時停止輸出,如欲再 PV 顯示描誤訊息時仍要有定量輸出,可修改 SETF_2 = 0 並搭配參數 SS.PO 使用,此功能具有一定程度上的危險性,修改此參數設定時請再次確認系統特性

5 警報模式

※:LED 顯示如有打點表示為第一次不警報・如→ひてひて(偏差高第一次不警報) (當控制器Power ON 時PV 值在警報範圍內,此時並不會產生警報動作 直到起出警報範圍後・PV 值再度進入警報範圍內,屆時警報才動作。) ▲:SV ▲: 警報設定值 X:1/2/3(警報最多有3組)

ALDX	設定值	警報模式	說明
RBBE	0	沒有警報功能	不驅動任何警報繼電器與對應的 LED 燈號
BERS	1	偏差高警報 (第一次不警報)	
88.88	2	偏差低警報 (第一次不警報)	ON HYSX AUX OFF AUX SV QXT PV ≤ (SV + ALXL) → Alarm ON PV > (SV + ALXL) → Alarm OFF
BERE	3	偏差高低警報 (第一次不警報)	$\begin{array}{c c c c c c c c c c c c c c c c c c c $
6Rnd	4	區域內警報 (第一次不警報)	$PV \leq (SV + ALXH - HYAX) \rightarrow Alarm OFF$ $\begin{array}{c c c c c c c } \hline ON & & & \\ \hline OFF & & & \\ \hline O$
PERS	5	絕對高警報 (第一次不警報)	PV ≤ ALXH → Alam ON PV ≤ ALXH → Alam ON PV ≤ ALXH → Alam ON
88.88	6	絕對低警報 (第一次不警報)	Image: State of the state
PEAR	7	可程式結束警報	PV ≥ (ALL + FITAX) → Aldin OFF 當程式結束跳 END 時,警報動作 (口適田於可程式控制架)
5988	8	系統異常警報	當 PV 顯示錯誤訊息時警報動作
8868	9	HBA警報	成立條件: 1.加熱器電流 HBCU 小於 HBSV 的設定值 2.OUT1 的輪出量超過 90% 3.上列 1 & 2 的條件都成立並持續超過 HBTM 的 設定秒數
8588	10	持温計時	控制器啟動後(R_S=RUN),此時警報動作(ON)。 當控制器溫度到達 SV 目標設定值(PV=SV)持温計時開始,計 時到達 SOAK 設定值後計時結束,擎報關閉(OFF)並停止控制 輸出(R_S=STOP),如欲再次啟動功能,請將 R_S=RUN 或重 新設定前的 SV 目標設定值。 ※如有搭配温升斜率(SV.TV=RAMP),即使 SV 的升温尚未到 達 SV 目標設定值,只要滿足條件 PV=SV 目標設定值,持温 計時就 個閒始計時。 (此功能無警報閃爍動作模式)
BERS	11	偏差高警報	
8EE8	12	偏差低警報	$\begin{array}{c c c c c c c c c c c c c c c c c c c $
8E88	13	偏差高低警報	OF HTSX OFF HTSX ON ▲LXL SV ▲LXH ALXH ALXH 公式 PV ≤ (SV + ALXL) → Alarm ON PV ≥ (SV + ALXL) + HYAX) → Alarm OFF PV ≥ (SV + ALXH) - HYAX) → Alarm OFF PV ≥ (SV + ALXH) - HYAX) → Alarm OFF

ALDX	設定值	警報模式	說明
6888	14	區域內警報	$0N$ $0FF$ $ALXL SV ALXH OFF$ $PV \leq (SV + ALXH) \Rightarrow Alarm ON$ $PV \leq (SV + ALXH) \Rightarrow Alarm OFF$
			公式 PV ≥ (SV + ALXL) → Alarm ON PV < (SV + ALXL) → Alarm OFF
Per s	15	絕對高警報	
			公式 PV ≥ ALXH → Alarm ON PV ≤ (ALXH - HYAX) → Alarm OFF
PEEB	16	絕對低警報	ON HYSX OFF
			公式 PV ≤ ALXL → Alarm ON PV ≥ (ALXL + HYAX) → Alarm OFF
8888	17	可程式執行警報	當程式執行中,警報動作 (只適用於可程式控制器)
5368	18	系統正常警報	當 PV 顯示無錯誤訊息時警報動作
<i>5888</i>	19	升温持温計時	控制器啟動後(R_S=RUN),此時警報動作(ON)。 SV 升温斜率(RAMP)開始動作,當滿足下列2條件後持溫計時 開始。 1. SV 升温斜率(RAMP)到達 SV 目標設定值 2. PV-SV 目標設定值 計時到達 SOAK 設定值後計時結束,警報關閉(OFF)並停止控 制輸出(R_S=STOP),如欲再次啟動功能,請將 R_S=RUN 或 重新設定新的 SV 目標設定值。 ※ 此模式需搭配升溫斜率(RAMP)才能使用 SV.TV=RAMP 才能開啟 RAMP+SOAK 升温持温計時功能 SETE4-11期 RAMP 參數 (此功能無警報閃爍動作模式)
8888	20	計時器	當計時時間到達後警報動作
8888	21	計數器	當計數值到達後警報動作
8889	22	24 小時計時器	當 CUTM=ONTM 時,警報動作 當 CUTM=OFTM 時,警報停止
E588	23	持溫計時	控制器啟動後(R_S=RUN),此時警報(OFF)。 當控制器温度到達 SV 目標設定值(PV-SV)持溫計時開始,計 時到達 SOAK 設定值後計時結束,警報動作(ON)並持續控制輸出。 %如有搭配温升斜率(SV.TY=RAMP)的使 SV 的升温尚未到 達 SV 目標設定值, 只要滿足條件 PV-SV 目標設定值,持溫 計時就會開始計時。

※: LED 顯示如有打點表示為第一次不警報,如 → ☐ Co / (備差高第一次不警報) (當控制器 Power ON 時 PV 值在警報範圍內,此時並不會產生警報動作

直到超出警報範圍後,PV 值再度進入警報範圍內,屆時警報才動作。)

範例說明

範例1:絕對低警報,第一次不警報與無第一次不警報之差異,如下圖所示

第一次不警報 (ALDX=06)	無第一次不警報 (ALDX=16)
温度 留 部 設定値 第 一 次 不 響 留 の FF の N	温度 製稿 設定値 ON OFF ON

● 更改輸入信號

(6.1 輸入更改為熱電偶TC模式)



6.2 輸入更改為白金電阻體RTD模式

把2	Jumper 位置 只Jumper 插入左邊的位置	軟體設定
		設定參數"INPT=PT1-PT3"
▼ 7 錯誤訊	息說明 若控制器有以下任何問題,請做	以 下處理。

LED 顯示	錯誤	解決方法
InEr	輸入信號錯誤(開路、極性反接)	請檢查輸入信號是否正確
0000	輸入信號大於 USPL	請檢查溫度範圍與輸入信號是否匹配
пппп	輸入信號小於 LSPL	請檢查溫度範圍與輸入信號是否匹配
PPER	閥門回授電阻失效	請檢查回授電阻接線是否正確
RHEF	自動演算執行超過2小時,控制器無法算出最佳PID值	請手動設定PID值
控制器有以	▶ ► ► ► ► ► ► ► ► ► ► ► ► ► ► ► ► ► ► ►	更換控制器。
控制器有以 LED 顯示	下任何問題,請不要當試自行修理,請聯絡我們送修或先行	■ # 7 Julia (2010) 更换控制器。 解決方法
控制器有以 LED 顯示	下任何問題,請不要嘗試自行修理,請聯絡我們送修或先行! 錯誤 A/D 轉換失敗	
控制器有以 LED 顯示 <i>Rd[F</i> <i>[]Er</i>	下任何問題,請不要嘗試自行修理,請聯絡我們送修或先行 錯誤 A/D 轉換失敗 常溫補償失敗	取投約器。 購送修 請送修
控制器有以 LED 顯示 <i>Rd〔F 〔J〔Er ィ<u>R①</u>F</i>	下任何問題,請不要嘗試自行修理,請聯絡我們送修或先行 錯誤 A/D 轉換失敗 常溫補償失敗 記憶體故障	東決控制器。 解決方法 請送修 請檢查常溫補償二極體 請送修